

15. SECȚIUNI PLANE ÎN CORPURI GEOMETRICE

Determinarea secțiunii plane în corpuri geometrice se reduce, practic, la aflarea punctelor de intersecție dintre muchiile, sau un număr suficient de generatoare (în cazul corpurilor cilindro-conice, sferă, etc.) și planul secant, care poate fi un plan oarecare, sau un plan particular (proiectant de regulă). Adevărata mărime a poligonului de secționare, sau a curbei astfel rezultate, se poate construi grafic apelând la una din metodele geometriei descriptive, de obicei la metoda rabaterii.

15.1. SECȚIUNI PLANE ÎN POLIEDRE

15.1.1. CONSTRUCȚIA IMAGINII AXONOMETRICE ȘI A EPUREI

Se consideră piramida triunghiulară oblică $\{SABC\}$, cu baza $[ABC]$ situată în planul orizontal. Să se stabilească vizibilitatea proiecțiilor și adevărata mărime a poligonului rezultat din secționarea piramidei cu un plan oarecare $[P]$, ce intersectează muchiile acesteia.

În triplă proiecție ortogonală, să se determine poligonul $[EFG]$ rezultat din secționarea piramidei cu planul secant oarecare $[P]$, dat prin urmele sale (P_H, P_V) . În epură, să se afle adevărata mărime a poligonului de secționare $[EFG]$ (fig.15.1, fig.15.2).

Observații

- vizibilitatea în epură corespunde cazului prezentat în figurile 14.1, respectiv 14.2;
- adevărata mărime a poligonului de secționare s-a aflat utilizând metoda rabaterii,
- la același rezultat se ajunge și dacă se folosește metoda schimbării planelor de proiecție.

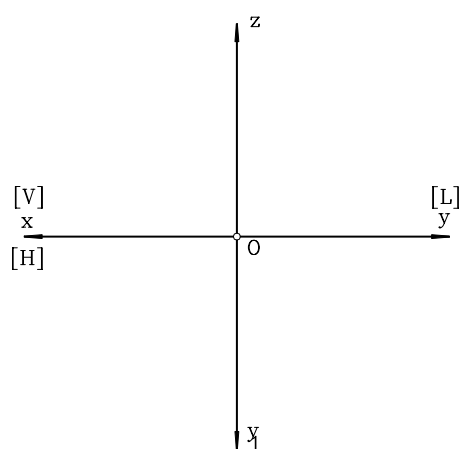
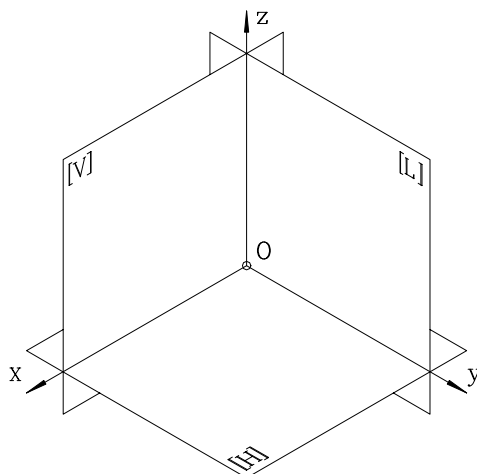
15.1.2. DETERMINAREA ADEVĂRATEI MĂRIMI A POLIGONULUI DE SECȚIONARE

Pentru determinarea adevăratei mărimi a poligonului rezultat din secționarea unei piramide înclinată cu un plan secant (fig.15.2) se apelează la una din metodele geometriei descriptive (v. cap.11,12, sau 13). De regulă și din motive de facilitare se apelează la metoda rabaterii și poligonul de secționare ΔEFG rezultă în următoarea succesiune :

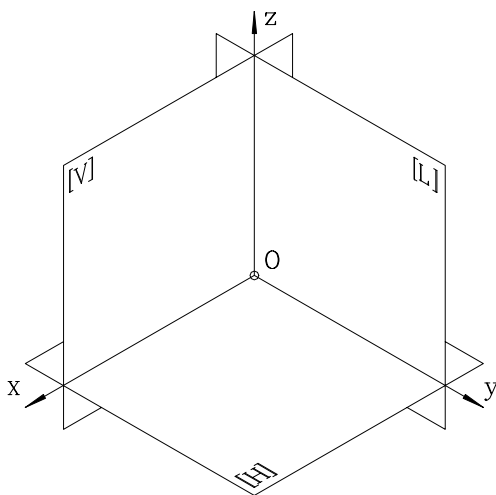
- se rabatează unul din punctele de intersecție dintre urma p'_v cu proiecțiile muchiilor laterale ale piramidei (v'_1, v'_2 , sau v'_3), prin rotația în jurul axei de rabatere p_h (ex. v'_3) (din proiecția în plan orizontal v_3 se trasează perpendiculara pe urma orizontală a planului $[P]$, axa rabaterii, iar din v'_3 se duce arcul de cerc de rază $R = p_x v'_3$ și la intersecția cu perpendiculara din v_3 rezultă un al doilea punct al urmei p'_v , rabătută, p_{1v} ; prin acest punct și p_x va trece urma verticală rabătută p_{1v}),
- se trasează horizontalele planului $[P]$ care trec prin vârfurile proiecției poligonului de intersecție pe planul vertical: e', f', g' ; distanțele de la axa Ox la aceste puncte reprezintă cotele fiecăruia dintre ele și, ca urmare, prin arcele de cerc duse din intersecția horizontalelor planului trasate, cu urma p'_v , se rabatează pe noua urmă p_{1v} aceste cote,
- din punctele rezultate la intersecția arcelor de cerc cu urma p_{1v} , se trasează paralele la urma orizontală a planului $[P]$ (axa rabaterii),
- se duc perpendiculare din vârfurile proiecției poligonului de intersecție pe planul orizontal, e, f, g și, la intersecția acestora cu paralelele anterior trasate, se vor afla vârfurile triunghiului ΔEFG (poligonul de intersecție), în adevărată mărime.

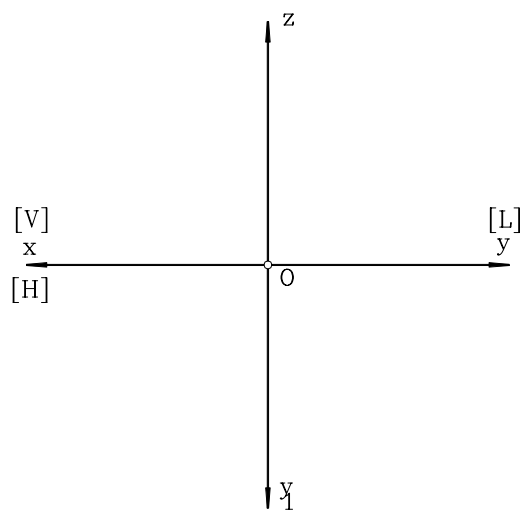
15.2. APLICAȚII

1. Fie prisma triunghiulară oblică, având bazele $\Delta[ABC]$ și $\Delta[A_1B_1C_1]$ situate, prima în planul orizontal de proiecție, iar a doua într-un plan perpendicular pe planul vertical de proiecție și înclinat față de planul orizontal. Un planul $[P]$ secant secționează această prismă. Să se determine, în epură, adevărata mărime a triunghiului rezultat în urma secționării.

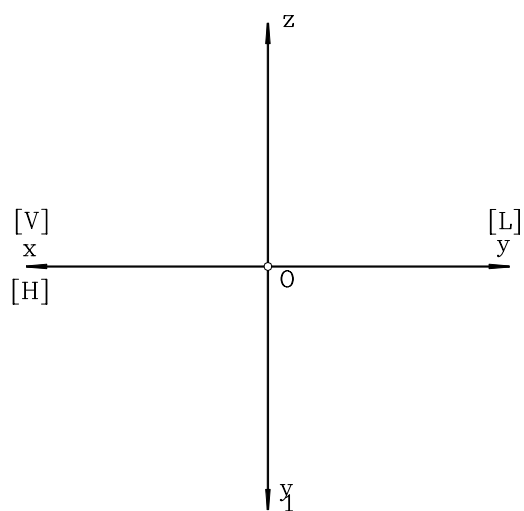
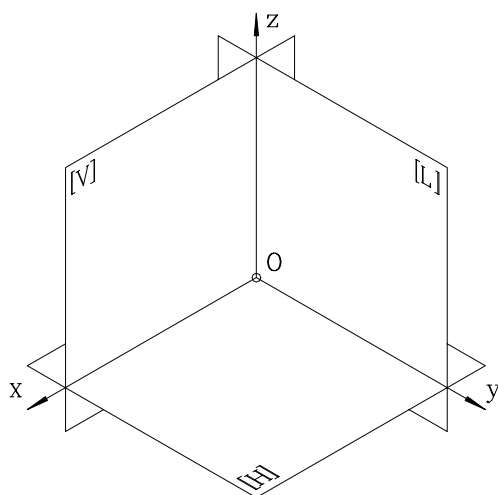


2. O prismă triunghiulară oblică, cu bazele aflate pe două plane de proiecție, este secționată cu un plan perpendicular pe al treilea plan de proiecție. Să se determine adevărata mărime a poligonului de secționare.





3. Se consideră un con circular drept $\{S_1O_1\}$, unde S_1 este vârful conului, iar O_1 centrul cercului bazei acestuia, care se află în planul orizontal de proiecție. Ce figură geometrică plană rezultă prin secționarea acestui con cu un plan de capăt (perpendicular pe planul vertical)?



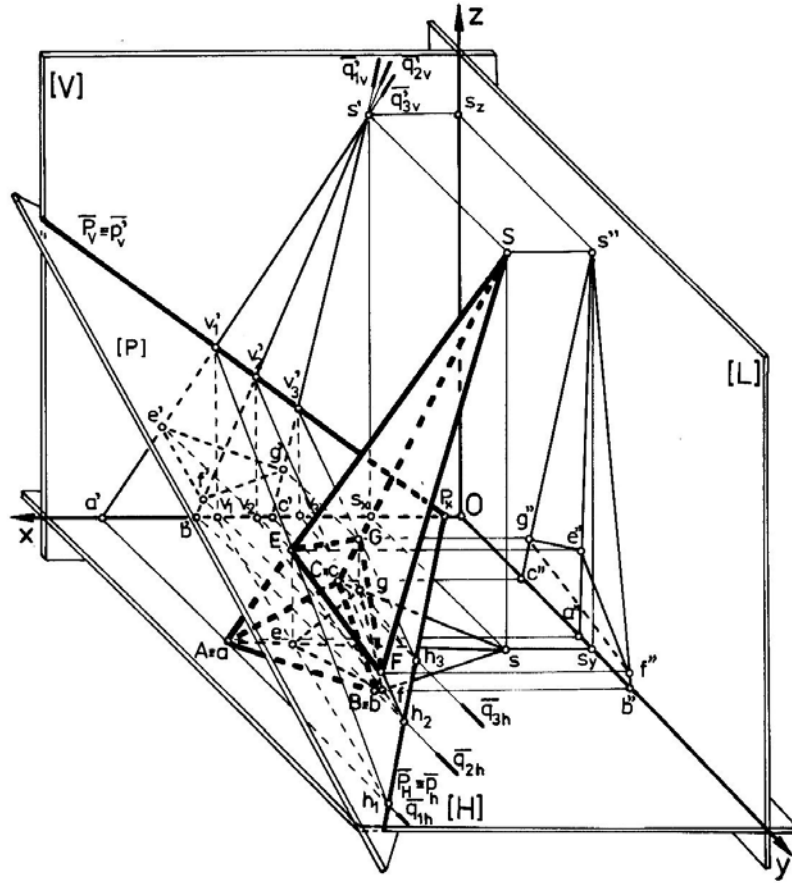


Figura 15.1

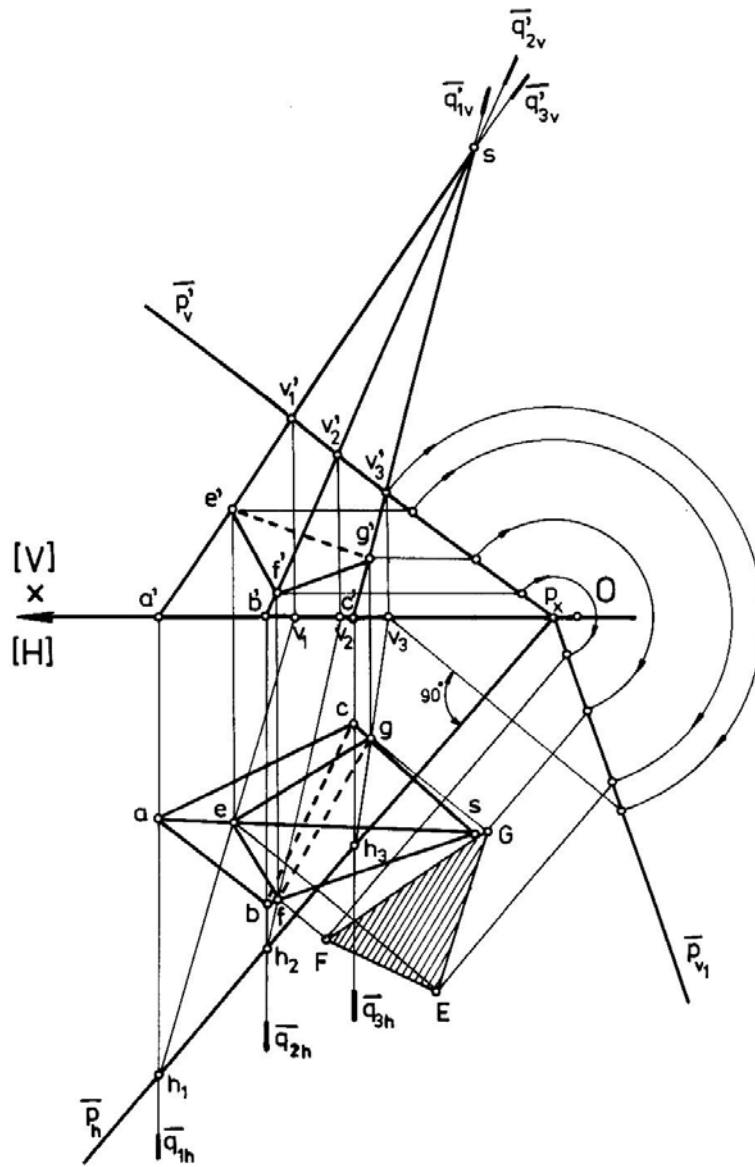


Figura 15.2

Observație

Se va avea în vedere teorema lui **Dandelin**, care afirmă că:

- ◆ dacă planul dus prin vârful conului, paralel la planul secant nu secționează conul, atunci figura geometrică plană rezultată în urma secționării cu planul secant dat este o elipsă,
- ◆ dacă planul dus prin vârful conului, paralel la planul secant este tangent la con, atunci figura geometrică plană rezultată este o parabolă,
- ◆ dacă planul dus prin vârful conului, paralel la planul secant secționează conul, atunci figura geometrică plană rezultată este o hiperbolă.

4. Se consideră un con circular drept având baza un cerc cu centrul în Ω și raza R , iar vârful conului S . Conul este secționat cu un plan oarecare $[P](p_h, p_v, p_r)$ a cărui urmă verticală $P_v = p_v'$ intersectează axa Ox în punctul P_x și trece prin punctul V , iar urma orizontală trece prin punctul H . Să se afle conturul secțiunii realizate de planul $[P]$ în con. Să se determine apoi adevărata mărime. (Planul $[P]$ se construiește cunoscând punctul de intersecție dintre urmele sale pe planul vertical și orizontal, precum și câte un punct situat pe fiecare dintre aceste două urme: V , respectiv H).

MOD DE LUCRU

Se vor respecta etapele de mai jos:

- se reprezintă în epură cele trei plane de proiecție,
- se construiește conul și planul secant $[P]$,

- se alege un număr de generatoare i ($i=1, \dots, n$), fiind indicate în mod special cele ce trec prin punctele particulare. În fig.15.3 s-au ales 12 generatoare (SA, SB, SC, SD, SE, SF, SG, SI, SJ, SK, SL, SM) care se intersectează cu planul [P] în punctele I, II, ..., XII,
- se aleg convenabil plane auxiliare, care conțin generatoarele și au o poziție particulară față de planele de proiecție (în cazul prezentat planele alese sunt perpendiculare pe planul vertical):

$$SA \in [Q_1] \Rightarrow s'a' \equiv q'_{1v}; a \in q_{1h}$$

$$SB, SM \in [Q_2] \Rightarrow s'b' \equiv s'm' \Rightarrow q'_{2v}; b, m \in q'_{2v}$$

$$SG \in [Q_7] \Rightarrow s'g' \equiv q'_{7v}; g \in q_{7h}$$

$$[Q_1] \cap [P] \Rightarrow V_1H_1(v_1h_1; v'_1h'_1)$$

$$[Q_2] \cap [P] \Rightarrow V_2H_2(v_2h_2; v'_2h'_2)$$

$$[Q_7] \cap [P] \Rightarrow V_7H_7(v_7h_7; v'_7h'_7)$$

$$V_1H_1 \cap SA \Rightarrow I(1, 1', 1'')$$

$$V_2H_2 \cap SB \Rightarrow II(2, 2', 2'')$$

$$V_2H_2 \cap SM \Rightarrow XII(12, 12', 12'')$$

$$V_7H_7 \cap SG \Rightarrow VII(7, 7', 7'').$$

În acest mod s-au obținut proiecțiile punctelor rezultate din secționarea conului cu planul secant. Poziția secțiunii obținute fiind oarecare în spațiu, se va afla adevărata mărime folosind metoda rabaterii (fig.15.4).

EXEMPLU NUMERIC

Cunoscând coordonatele vârfului conului $S(45, 40, 100)$, ale centrului cercului bazei, $\Omega(45, 40, 0)$ și raza acestui cerc, $R = 30$ mm., să se determine curba rezultată în urma secționării conului cu planul [P], construit cunoscând punctele $P_x(-24, 0, 0)$, $V(70, 0, 50)$ și $H(75, 130, 0)$ (fig.15.3, fig.15.4).

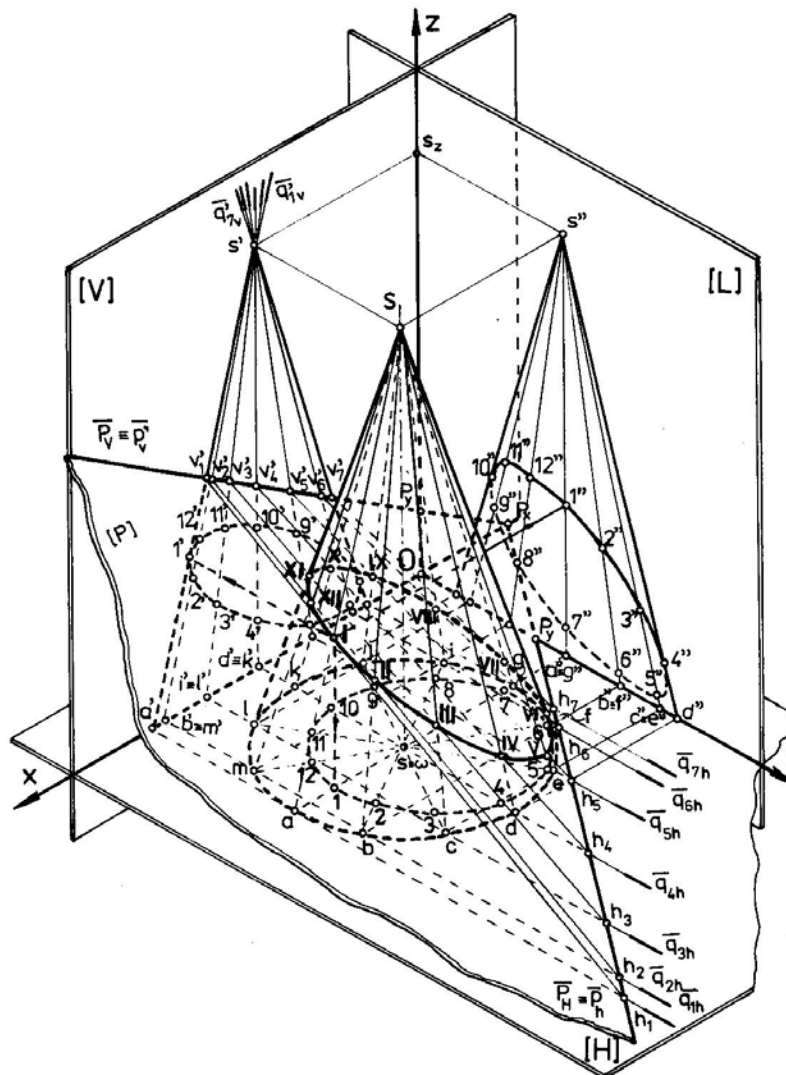


figura 15.3

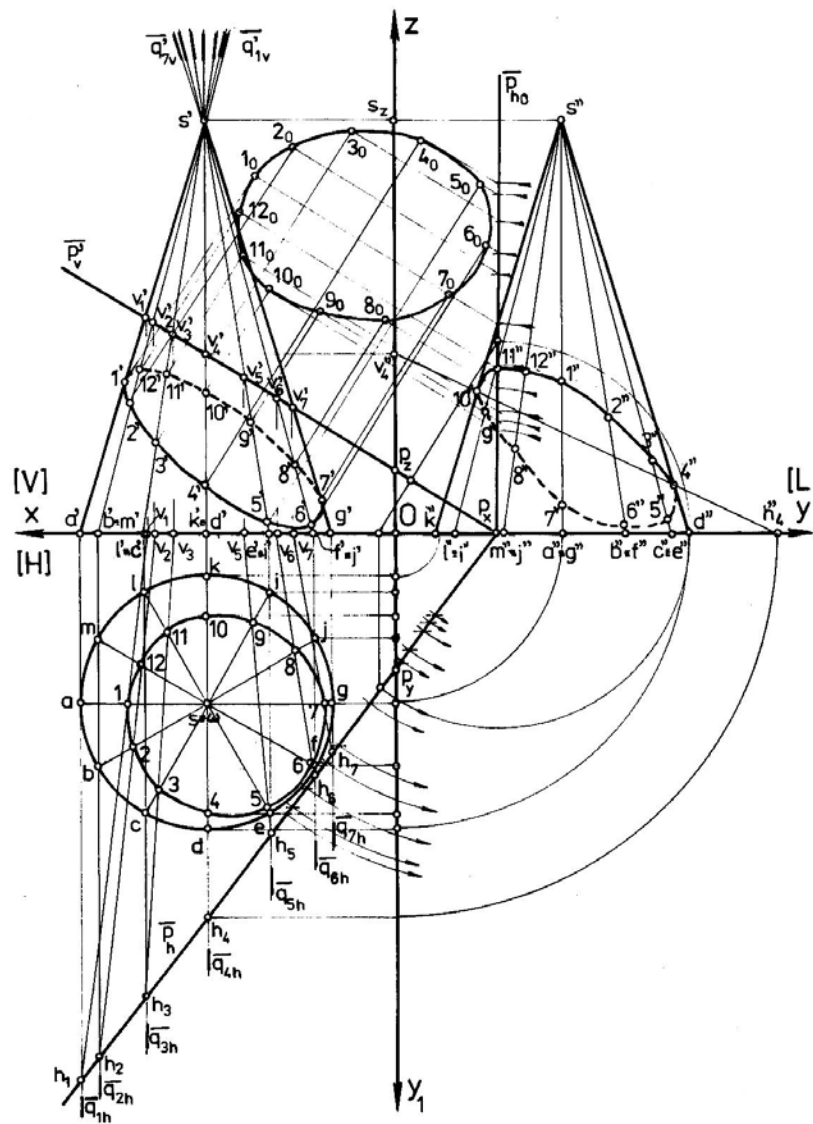


Figura 15.4